1 of 68 DOCUMENTS

COPYRIGHT: 1988, JPO & Japio

PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

63311484

December 20, 1988

FINGERPRINT IMAGE INPUT DEVICE

INVENTOR: MORISHITA JO

APPL-NO: 62146223

FILED-DATE: June 13, 1987

ASSIGNEE-AT-ISSUE: NEC CORP

PUB-TYPE: December 20, 1988 - Un-examined patent application (A)

PUB-COUNTRY: Japan (JP)

IPC-MAIN-CL: G 06F015#64

IPC ADDL CL: G 06K009#0

CORE TERMS: curved, sensor, glass, fingerprint, detected, pressed, detect,

finger, skin

ENGLISH-ABST:

PURPOSE: To detect a fingerprint image having a wide detection area, and being free from a graphic distortion, by detecting a fingerprint image of a finger which is pressed against the curved surface of a curved glass body.

CONSTITUTION: An image sensor 1-2 and an illuminator 1-3 are fixed in such a position relation as satisfies a total reflection condition, on the inner wall surface of a curved glass body 1-1. This image sensor 1-2 detects and outputs an image on the inner wall surface of the curved glass body 1-1 by an optical fiber lens 1-6. A difference of intensities of light beams reflected from a part which the skin has touched and a part which the skin does not touch is converted to an electric signal by the image sensor 1-2 and detected. A main scan and a sub-scan are executed by a self-scan of the one-dimensional image sensor, and mechanically, that is, by a pulse motor 1-4, respectively. In such a way, a fingerprint image of a finger which is pressed against the curved glass body 1-1 can be detected along the curved surface.

19日本国特許庁(JP)

⑩ 特許出願公開

⑩ 公 開 特 許 公 報 (A)

昭63-311484

@Int_Cl_1

識別記号

庁内整理番号

❸公開 昭和63年(1988)12月20日

G 06 F 15/64 G 06 K 9/00 G-8419-5B

審査請求 未請求 発明の数 1 (全4頁)

3発明の名称 :

指紋画像入力装置

②特 願 昭62-146223

丈

愛出 願 昭62(1987)6月13日

②発明者 森

₹

東京都港区芝5丁目33番1号 日本電気株式会社内

⑪出 願 人 日本電気株式会社

東京都港区芝5丁目33番1号

90代 理 人 弁理士 芦田 坦 外2名

明 細 書

1. 発明の名称

指紋画像入力装置

2. 特許請求の範囲

計数された"1"信号又は"0"信号の頻度が設定値以上になったことを検出すると副走査開始信号を出力する出力手段とを有することを特徴とする指紋画像入力装置。

3. 発明の詳細な説明

〔産業上の利用分野〕

本発明は,指紋画像の入力装置に関し。特にインクを用いることなく指から直接指紋画像を入力する入力装置に関する。

[従来の技術]

従来、この種の入力装置として第2図に示す技 世が知られている。第2図を参照して、20は底 角プリズムであり、プリズム20はランプ21に はカンプロが照明される。カンプ21から、TV 直角プリズム20の面A-A'で全反射され、TV カメラ22に入力される。第3図に示すように度 カプリズム20の触れている部分では,皮膚か がごされる値かな汗のために全反射条件が崩れる 反射し、触れていない部分では全反射している。 従って、TVカメラ22は指紋の山の部分と谷の 部分との反射光の光量差を指紋画像として検出す ることが出来る。

[発明が解決しようとする問題点]

ところで、従来の入力装置では直角プリズムを

センサの副走査を行り駆動手段と、この一次元イメージセンサの出力ピデオ信号を予め設定されたしきい値で二値化する二値化手段と、この二値化された画像信号の一主走査ごとの"1"信号又は"0"信号の頻度を計数する計数手段と、この計数された"1"信号又は"0"信号の頻度が予め定められた設定値以上になったことを検出すると、副走査開始信号を出力する出力手段とを有することを特徴としている。

〔突施例〕

次に、本発明について実施例による。まず第4図及び第5図を参照して指紋検出部の構成について説明する。1-1は内壁面及び外壁面が同心円柱となるように弯曲する透明のガラス体であり、指FNGを直接乗せる台となる。1-2は一次元に配列された光ファイバーレンズ1-6を備える一次元のイメージセンサである。光ファイバーレンズ1-6は弯曲ガラス体1-1の内壁面にピントが合うように固定されている。1-3はイメージセンサ1-2の撮像範囲を均一に照明

用いているために,入力対象である指を乗せる面が平面である。従って,指がプリズム面に触れる割合が小さいため指のどく一部の指紋画像しか入力することができないという問題点がある。更に,斜め方向からTVカメラで撮像しているために,検出した指紋画像が台形盃を含んだ状態で得られるという問題点がある。また,画像の入力開始はオペレータがモニタを見てキーポードから指示をしなければならないという問題点があった。

「問題点を解決するための手段〕

イメージセンサ1-2と照明器1-3とは支持 台1-5の上に固定されている。この支持台1-5はパルスモータ1-4の回転軸に固定されれーパ ルスモータ1-4の回転軸がラス体1-1 の中心軸線上に配設されている。従って、パルス モータ1-4が回転すると、イメージセンサ1-2と照明器1-3とは弯曲がラス体1-1の内 面に対して全反射条件を保ったまま、弯曲がラス 体1-1の外壁面外周に沿って移動する。

第1図も参照して、指紋入力開始の際、指紋検

出部1の副走査用機構,即ち、パルスモータ1-4 は停止状態にある。一方。イメージセンサ1・ 2 はセンサ駆動回路 2 によって駆動される。即ち, 主走査される。イメージセンサ1-2から出力さ れる画像信号はA/D変換回路4へ入力され量子 化される。との量子化された画像信号は比較回路 - 5 に入力され。二値化スライスレベルが格納され ている定数設定回路6からの出力と画素でとに比 較される。比較回路5は入力された信号が定数よ り小さい場合, 信号"1", 大きい場合, 信号 * 0 * を各画素ととに出力する。計数回路 7 には センサ駆動回路 2 から主走査開始信号が入力され 。 ち指紋の山の部分が定数設定回路 9 に設定された 一主走査ととに計数値がクリアされる。計数回路 7では倡号"1"の数を数えることになるので。 一主走査ととの二値化スライスレベルより小さな 面素の合計を計算することになる。 脅曲ガラス体 1-1上に指を乗せない状態では,イメージセン サ1-2への入力光は全て全反射成分となるので, イメージセンサ1-2の出力信号レベルは,二値 化スライスレベルより高い値のみとなり。比較回

フェース11を介してホストコンピュータ(図示 せず)に送られる。とのように、主走査を一次元 のイメージセンサの自己走査で、また。副走査を 機械的即ち,パルスモータ1-4で行りことによ り、商曲ガラス体1~1上に押しつけられた指の 指紋画像を弯曲面に沿って検出することができる。 なお、上述の実施例では、商曲ガラス体を用いた けれども、透明の商曲プラスチック体を用いても Ih.

[発明の効果]

以上説明したように本発明では、湾曲ガラス体 の商曲面上に押しつけられた指の指紋画像を検出 するようにしたから検出面積が広く。且つ図形歪 のない指紋画像の検出が出来る効果がある。また。 自動的に指が置かれたことを検出し、画像の入力 を行りことができるといり効果がある。即ち。オ ペレータの介在なしに、画像の入力を行うことが「 できる。

路5の出力信号は全て"0"となる。一方、指を 乗せた場合は,指紋の出の部分で二値化スライス レベルより低い値が得られ、その割合は汗が多く 出るほど多くなる。従って、比較回路5の出力を 観測することにより指が置かれたかどうかを知る ととができる。計数回路7は一主走査上の指紋の 山の部分の画素数、即ち面積を求めていることに なる。この計数回路7の出力と,定数設定回路9 の出力とが,比較回路8へ入力され比較される。 比較回路8は、定数設定回路9に設定された値よ り計数回路7の出力の方が大きくなったとき、即 面積以上となったとき。メカ駆動開始信号を出力 する。メカ駆動回路3はメカ駆動開始信号が入力 されると、指紋検出部1内のパルスモータ1-4 に駆動パルスを送り。指紋検出部10副走査を行 わせる。との動作により撮像され出力された画像 信号は、A/D変換回路4で量子化され、その出 力は記憶回路10に入力され蓄積される。更に、 記憶回路10に蓄積された画像データは、インタ

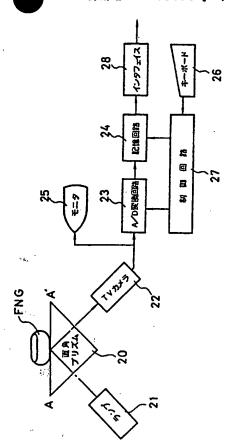
第1図は本発明の一実施例を示す構成図。第2 図は従来のプリオムを用いた指紋画像入力装置の 構成図、第3図は全反射による検出の原理を示す 図、第4図は本発明の指紋検出部を詳細に示す図、 第5図は一次元のイメージセンサ、光ファイパー。 及び照明器と跨曲ガラス体との位置関係を示す図 である。

1 は指紋検出部,2 はセンサ駆動回路,3 はメ カ駆動回路, 4 は A / D 変換回路, 5 及び 8 は比 較回路,6及び9は定数設定回路,7は計数回路, 10は記憶回路。11はインタフェイス。1-1 'は商曲ガラス。1-2は一次元イメージセンサ。 1-3は照明器,1-4はパルスモータ,1-5 はイメージセンサ及び照明器の支持台、FNGは指

代理人 (7783) 弁理士 池



第 1 図



⊠ 2

